

中華民國專利證書

發明第 I 887060 號

發明名稱：足式機器人連桿驅動裝置的智能串聯彈性輔助裝置

專利權人：國立臺灣大學

發明人：郭重顯、郭育丞

專利權期間：自 2025 年 6 月 11 日至 2044 年 7 月 28 日止

上開發明業經專利權人依專利法之規定取得專利權

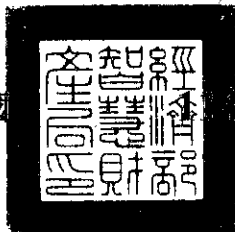
研究發展處
9070101001-2453
專利權
使用(保管)人：李欣彥

2025-08-08
年限：6
臺灣大學

經濟部智慧財產局局長

廖承威

中華民國



年 6 月 11 日

